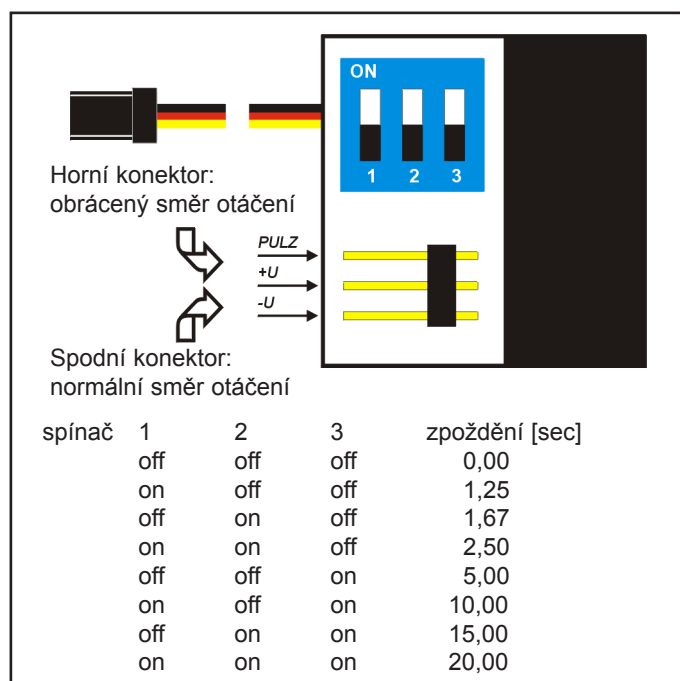


### ❑ Základní vlastnosti

- použití je stejně snadné, jako použití prodlužovacího kablíku k servu
- možno použít pro všechny modelářské přístroje, které pro řízení servomechanismů používají kladný řídicí pulz délky 1 - 2 ms
- prodlužuje čas pohybu modelářských servomechanismů v rozsahu 0 až 20 sekund v osmi stupních
- přímý a invertovaný výstup pro připojení dvou servomechanismů
- možno použít i jako obraceč smyslu otáčení servomechanismů (reverser)
- napájecí napětí 2,5 až 5,5 V
- vlastní spotřeba při napájecím napětí 4,8 V: 5 mA
- rozměr bez připojovacího kablíku: 23 x 22 x 12 mm
- délka připojovacího kablíku: 120 mm
- pracovní teplota: -40°C až +85°C
- hmotnost: 3,2 g



### ❑ Funkce

Úkolem ServoSlow je zpomalit rychlost pohybu modelářských servomechanismů (dále jen serva) tak, aby se servo do požadované polohy pohybovalo rychlostí, zvolenou na přepínači Servoslow, nezávisle na rychlosti pohybu ovládací páky na vysílači.

Údaje v tabulce odpovídají časům pohybu serva z jedné krajní polohy do druhé krajní polohy. Pohyb je v celé dráze plynulý a stejnoměrný.

Délka řídicího signálu pro servo, připojené na Servoslow, je omezena tak, že maximální výchylky serva odpovídají standardním maximálním výchylkám. ServoSlow tedy zabraňuje servům najíždět na koncové dorazy. To se může stát v případě, že řídicí servopulzy mají délku mimo základní rozsah 1 až 2 ms.

Servoslow je vybaven dvěma výstupy pro připojení serv.

### ❑ Obsluha a montáž

Zpomalení se nastavuje pomocí 3 miniaturních přepínačů, ovladatelných rukou. Tak je možné bez speciálních pomůcek měnit čas zpomalení i v polních podmínkách.

Aby nemohlo dojít v žádném případě ke změně doby zpomalení během provozu, je poloha přepínačů snímána jen v okamžiku připojení napájecího napětí. Po záměrné změně délky zpomalení je tedy nutno napájecí napětí od ServoSlow odpojit a znovu připojit. Změna délky zpomalení se projeví teprve po tomto zásahu.

Druhé servo se pohybuje synchronně s prvním servem, vždy stejnou rychlostí a zrcadlově k prvnímu servu.

Pokud je na přepínači rychlostí nastaveno zpomození pohybu serva na 0, je ServoSlow využíván jako prostý obraceč smyslu výchylky serva.

Stejným způsobem (tedy se zpomozením nastaveným na 0) ServoSlow využijeme tam, kde potřebujeme jedním kanálem řídit dvě serva, montovaná zrcadlově převráceně a přitom požadujeme, aby si smysl výchylek serv odpovídal. Příkladem může být ovládání vztlakových klapek, ovládaných dvěma nezávislými servy.

Servoslow se dá s výhodou použít tam, kde je potřebný plynulý pohyb serva. Tak je možno například u modelů letadel pomalu vysouvat vztlakové klapky či podvozek nebo u modelů lodí realisticky otáčet dělovými věžemi.

Po připojení napájení k ServoSlow se nejprve připojená serva nastaví plnou rychlostí do pozice, která odpovídá poloze ovladače na vysílači, protože Servoslow nezná pozici ovládacích pák vysílače.

Servoslow v modelu umísťujeme co nejdále od přijímače a antény, jak je to běžné i u serv, napájecích kabelů či jiných elektronických vybavení modelu, aby nebyl snížen dosah RC soupravy.